

# Grafové algoritmy III.

Minimální kostra. Borůvkův/Kruskalův algoritmus. Jarníkův/Primův algoritmus.

Tomáš Bayer | bayertom@natur.cuni.cz

Katedra aplikované geoinformatiky a kartografie, Přírodovědecká fakulta UK.

# Obsah přednášky

- 1 Úvod
- 2 Kostra grafu
- 3 Minimální kostra grafu
  - Borůvkův/Kruskalův algoritmus
  - Jarníkův/Primův algoritmus

# 1. Úvod

Minimální kostra grafu: Minimum Spanning Tree.

Podgraf, faktor, strom, minimální váha hran.

Faktor: podgraf  $G'$  obsahující všechny uzly  $G$ .

Úloha může mít více řešení.

Často řešeno v dopravě, energetice, telekomunikacích.

Optimální zásobovací síť, udržení sjízdnosti silnic, železniční spojení.

Elektronika, návrh plošných spojů (L1 norma).

Z hlediska spolehlivosti *není optimální*.

Výpadek 1 hrany: rozpad  $G$  na 2 nesouvislé grafy.

Důsledek: přerušení dodávky energie, neprůjezdnost (nehoda), atd.

Kritické části infrastruktury nutno posílit: zdvojení.

Předpoklad  $G$  neorientovaný, souvislý, nezáporné hrany.

## 2. Laplaceova matice grafu

Regulární matice  $L(\|U\|, \|U\|)$ .

Zachycuje stupně uzlů a incidenci.

Laplaceova matice  $L = [l_{ij}]$

$$l_{ij} = \begin{cases} \text{deg}(u_j), & i = j, \\ -1, & i \neq j \wedge (u_i, u_j) \in G, \\ 0, & \text{jinak.} \end{cases}$$

Alternativně,

$$L = D - V,$$

kde  $D(\|U\|, \|U\|)$  matice stupňů uzlu,

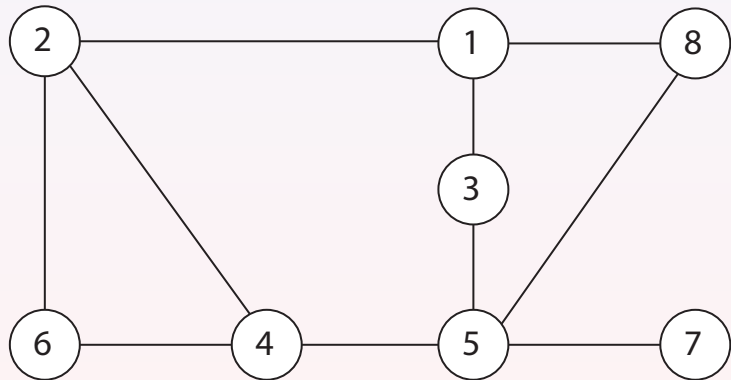
$$d_{ij} = \begin{cases} \sum_{j=1}^{\|U\|} v_{ij}, & i = j, \\ 0, & i \neq j, \end{cases}$$

$V(\|U\|, \|U\|)$  maticí incidence.

Úplný graf

$$L = \begin{bmatrix} n-1 & -1 & & -1 \\ -1 & n-1 & & -1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -1 & -1 & \dots & n-1 \end{bmatrix}.$$

### 3. Výpočet Laplaceovy matice: $G$



## 4. Výpočet Laplaceovy matice pro $G$

$$\begin{aligned}L &= D - V, \\ &= \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \\ &= \begin{bmatrix} 4 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 3 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 3 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}.\end{aligned}$$

## 5. Kostra grafu

Graf  $G = (H, U, \rho)$ , neorientovaný,  $m = \|H\|$ ,  $n = \|U\|$ .

$K = (H_k, U, \rho_k)$ , faktor  $G$ , který je stromem, tvořena  $n$  hranami

$$n_k = \|H_k\| = \|U\| - 1 = n - 1.$$

Pro  $G$  existuje  $N_k$  koster  $K$ , výpočet z Laplaceovy matice/přibližně.

*Kirchoffův zákon*: odstranění  $j$ -tého řádku/sloupce  $L \Rightarrow L_j$

$$N_k = \det(L_j),$$

hodnoty všech subdeterminantů  $L_j$  stejné.

Úplný graf  $G$ , zjednodušení (Cayley, 1889)

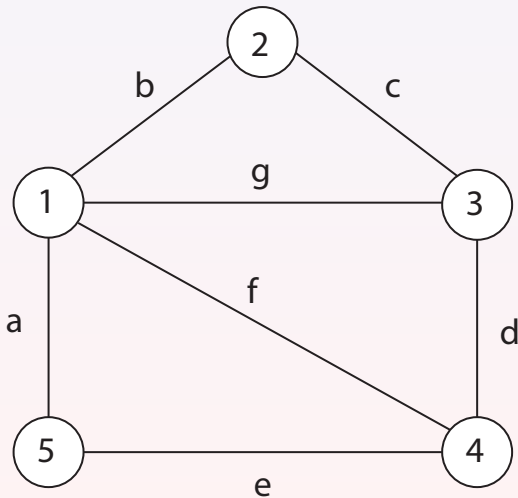
$$N_k = n^{n-2}.$$

Přibližný vztah (Grimmett, 1976)

$$N_k \leq \frac{1}{n} \left( \frac{2m}{n-1} \right)^{n-1} = \frac{1}{n} \left( \frac{2m}{n_k} \right)^{n_k}.$$

Prohledávání všech koster neefektivní, exponenciální růst!

$$n_k(10, 5) \leq 252, n_k(20, 10) \leq 184756, n_k(40, 20) \leq 137846528820.$$

6. Kostry  $K$ ,  $n_K = 4$ 



## 7. Počet koster $N_k$

$$L = \begin{bmatrix} 4 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 3 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 3 & -1 \\ -1 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{bmatrix},$$

$$L_1 = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}, L_2 = \begin{bmatrix} 4 & -1 & -1 & -1 \\ -1 & 3 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 3 & -1 \\ -1 & 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}, L_3 = \begin{bmatrix} 4 & -1 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 3 & -1 \\ -1 & 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$L_4 = \begin{bmatrix} 4 & -1 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 3 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}, L_5 = \begin{bmatrix} 4 & -1 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 & 0 \\ -1 & -1 & 3 & -1 \\ -1 & 0 & -1 & 3 \end{bmatrix}.$$

Kirchoffův zákon:

$$N_k = \det(L_1) = \det(L_2) = \det(L_3) = \det(L_4) = \det(L_5) = 21.$$

Přibližný výpočet:

$$N_k \leq \frac{1}{5} \left( \frac{2 \cdot 7}{4} \right)^4 \doteq 30.01.$$

## 8. Minimální kostra grafu

Bez ohodnocení grafu mají všechny  $K$  stejnou váhu.

Předpoklad:  $G$  souvislý, neorientovaný, bez záporných hran.

Hledáme  $K = (H_k, U, \rho_k)$

$$\sum_{h \in H_k} w(h) = \min .$$

Úloha není jednoznačná, existence více minimálních koster.

Přehled algoritmů:

- Borůvkův (Kruskalův):  $O(\|H\| \log \|U\|)$ .
- Jarníkův (Primův):  $O(\|H\| \log \|U\|)$ .
- Greedy strategie.

Randomizované algoritmy: lineárním čas.

## 9. Borůvkův (Kruskalův) algoritmus (1/2)

Objeven prof. Otakarem Borůvkou (1899-1995) v roce 1926.

Připojení každé obce na jižní Moravě energetické sítě.

Minimalizace nákladů na připojení: délka vedení, počet stožárů.

V roce 1956 znovu objeven v USA J. P. Kruskalem.

Heuristika, v každém okamžiku hledáno lokální minimum.

Do kostry přidáváme hranu s minimální vahou spojující 2 podstromy.

Pokračujeme, dokud les není stromem.

Opakované sjednocování: UNION, 2 podstromy.

Strom: souvislý, neobsahuje kružnici.

Les: nesouvislý, neobsahuje kružnici, tvořen podstromy.

## 10. Borůvkův (Kruskalův) algoritmus 2/2

Předzpracování: seřídění hran dle  $w$ .

Implementace využívá prioritní frontu.

Opakované přidávání hrany  $hs$  aktuálně nejnižším  $w$ , aby nevznikla kružnice.

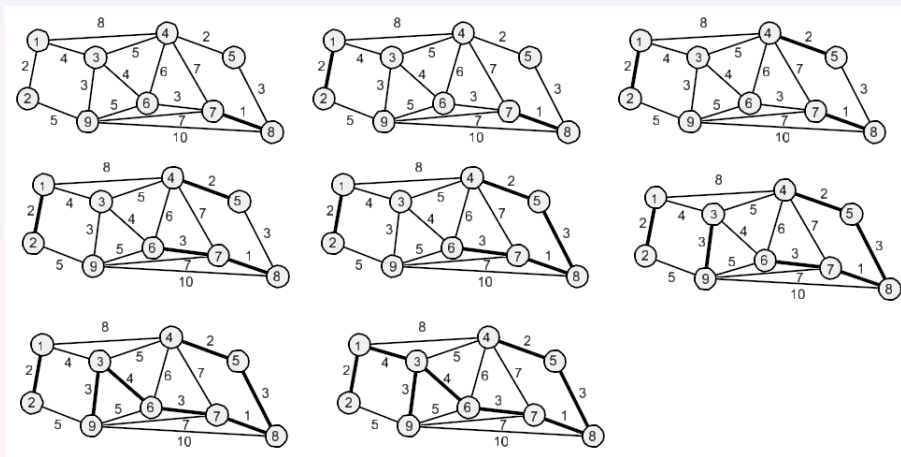
Mohou nastat 4 situace:

- 1 *Žádný uzel  $h$  neleží v jiném podstromu*  
Hrana vytvoří nový podstrom.
- 2 *Jeden uzel  $h$  součástí některého z podstromů*  
Hranu připojíme k podstromu.
- 3 *Oba uzly  $h$  v různých podstromech*  
Oba podstromy spojíme do jednoho.
- 4 *Oba uzly  $h$  v jednom podstromu*  
Přidání  $h$  vede ke kružnici, zahodíme.

Implementace množinových operací nad stromem:

- $MAKE\_SET(x)$ : vytvoření nové množiny s jedním prvkem  $x$  (identifikátor).
- $FIND\_SET(x)$ : vrací identifikátor množiny obsahující prvek  $x$ .
- $UNION(x, y)$ : sjednocení podmnožin  $x, y$  do jedné podmnožiny.

# 11. Ukázka Borůvkova algoritmu



## 12. Ukázka operace UNION( $x, y$ )

#	$h$	$w(h)$	Disjunktní podmnožiny								
0	-	-	{1}	{2}	{3}	{4}	{5}	{6}	{7}	{8}	{9}
1	(7, 8)	1	{1}	{2}	{3}	{4}	{5}	{6}	{7, 8}		{9}
2	(1, 2)	2	{1, 2}		{3}	{4}	{5}	{6}	{7, 8}		{9}
3	(4, 5)	2	{1, 2}		{3}	{4, 5}		{6}	{7, 8}		{9}
4	(6, 7)	3	{1, 2}		{3}	{4, 5}		{6, 7, 8}			{9}
5	(3, 9)	3	{1, 2}		{3, 9}	{4, 5}		{6, 7, 8}			
6	(5, 8)	3	{1, 2}		{3, 9}	{6, 7, 8, 4, 5}					
7	(3, 6)	4	{1, 2}		{6, 7, 8, 4, 5, 3, 9}						
8	(1, 3)	4	{6, 7, 8, 4, 5, 3, 9, 1, 2}								

Minimální kostra  $G$ :

$$K = \{6, 7, 8, 4, 5, 3, 9, 1, 2\}, w(K) = 22.$$

## 13. Pseudokód B/K algoritmu

Na vstupu graf  $G = (H, U, \rho)$ , ohodnocení  $w(h)$ .

```

T ← ∅.                                #Empty tree
for ∀u ∈ U:                             #For each node
    MAKE_SET(u)                          #Create U-F structure
sort(H, w(H))                            #Sort edges by weights
for ∀h = (u, v):
    if FIND_SET(u) != FIND_SET(v): #u, v in different sets
        T ← h                            #Add edge to T
        UNION(u, v)                      #Make union of sets containing u, v

```

Pseudokód jednoduchý, implementace obtížnější.

Klíčové faktory:

- efektivita nalezení hrany  $h(u, v)$  v podstromu:  $\text{FIND\_SET}(u)$ ,
- efektivní implementace sjednocení  $u, v$ :  $\text{UNION}(u, v)$ .

Bud' umíme rychleji hledat nebo rychleji spojovat.

## 14. Varianty UNION-FIND

UNION-FIND = UNION + FIND\_SET (viz dále).

Datová struktura UNION-FIND:

- *Spojový seznam (Array-based)*  
FIND\_SET  $O(1)$ , UNION  $O(\log_2(n))$ .
- *Strom (Tree-based)*  
FIND\_SET  $O(\log_2(n))$ , UNION  $O(1)$ .  
Nejrychlejší známá implementace.

V praxi preferována varianta 2.

Téměř všechny implementace Tree-based.

2 heuristiky:

Weighted Union: připojování menšího za větší (AB, TB).

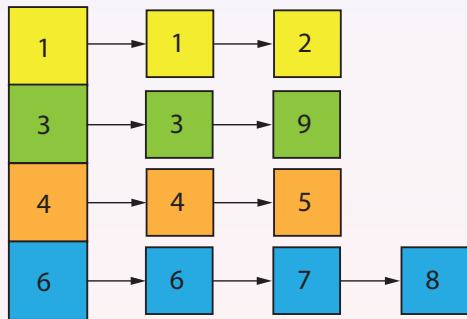
Path Compression: zkracování výšky tromu (TB).



# 15. UNION-FIND, AB

Linked list uchovává identifikátor, první prvek.

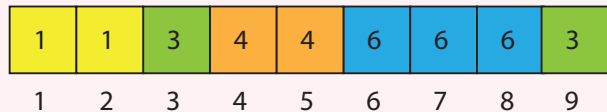
UF: linked list, identifiers



UF: sizes

1	2
3	2
4	2
6	3

UF: 1D array, index



## 16. UNION-FIND, AB, popis operací

*MAKE\_SET(u):*

Vytvoření datové reprezentace: spojový seznam/pole s délkou 1(+identif.), index.

Seřídění, celkově  $O(m \log_2 n)$ .

*FIND\_SET(u).*

Velmi efektivní díky indexačnímu poli,  $O(1)$ .

Celkově  $O(2m)$ .

*UNION(u, v):*

Zjištění délky  $u, v$ .

Za delší připojíme kratší: *Weighted Union*.

Změna identifikátorů pro kratší seznam.

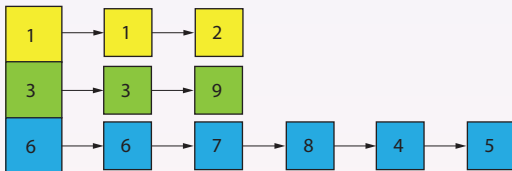
Delší seznam neměněn.

Složitost  $O(\log_2 n)$ , celkově  $O(n \log_2 n)$ .

Celkově:  $m \log_2 n + 2m + n \log_2 n$ .

## 17. Ukázka UNION(4,6)

UF: linked list, identifiers



UF: sizes

1	2
3	2
6	5

UF: 1D array, index

1	1	3	6	6	6	6	6	6	3
1	2	3	4	5	6	7	8	9	

 $\|u\| = 2, \|v\| = 3: v \leftarrow u.$ 

```
if len(u) < len(v):
```

```
    for i in u:
```

```
        index[i] = v
```

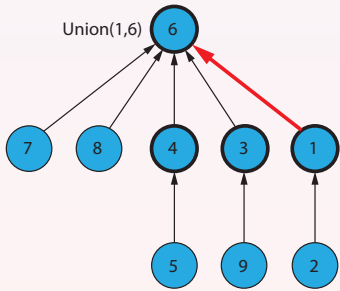
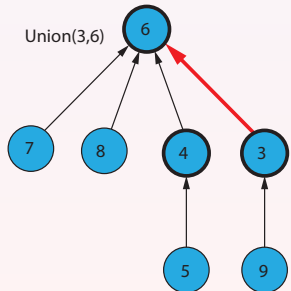
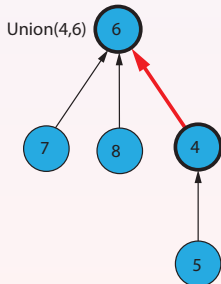
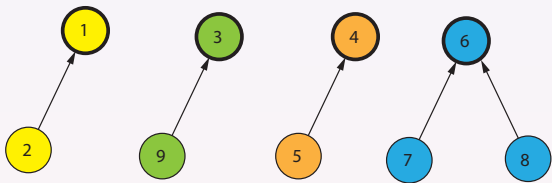
```
        size[v] = size[v] + size[u]
```

```
    #Process all elements in shorter array
```

```
    #Change index to all x elements
```

```
    #Change size
```

# 18. Union-Find, TB



## 19. Union-Find, TB, datové struktury

Každá podmnožina *kořenovým stromem*:

Její prvky odkazují na otce (parent)  $\Rightarrow$  kořen.

Aneb pro každý prvek stromu ukládán parent, který je identifikátorem.

*Hodnota stromu h (rank):*

$$h = \log_2 n_s,$$

odhad výšky stromu,  $n_s$  počet uzlu ve stromu, netřeba znát přesně.

*Path compression:*

Zkracování cesty (stromu)  $\Rightarrow$  snižování výšky.

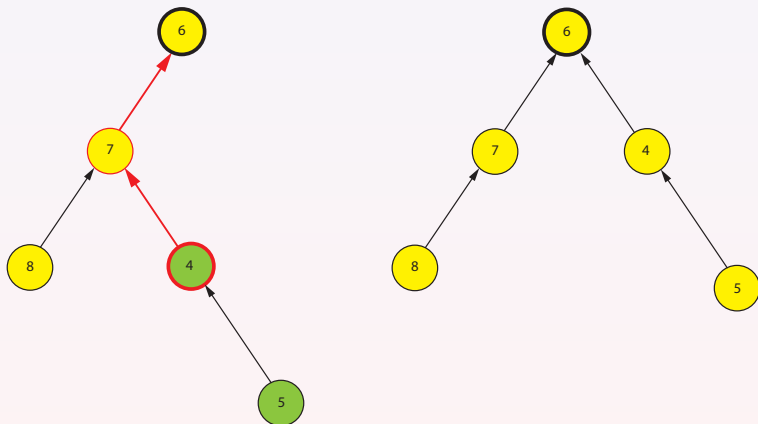
Heuristika, dvojprůchodová, rekurzivní implementace.

Postup PC:

1. průchod: nalezení kořene stromu.
2. průchod: každému prvku na cestě ke kořenu upraven odkaz na rodiče.

Tyto prvky připojeny na kořen stromu.

## 20. Path compression (4)



1. Od (4) rekurzivně vzhůru, kořen (6).
2. Přepojení všech uzlů cesty  $\langle 4, 7, 6 \rangle$  ke kořeni.

## 21. Implementace PC

Součástí operace FIND\_SET.

Velmi jednoduchá implementace, rekurze.

Volána při operaci UNION: proto nazývána **UNION-FIND**.

Přímý chod: dokud existuje předhůdce, pokračuj do kořene.

Zpětný chod: update předchůdců od kořene.

```
def find(u, p):  
    if p[u] != u:           #Node is not root  
        p[u] = find(p[u], p) #Find its predecessor  
    return p[u]           #Return root
```

Časová složitost  $O(\log_2 n)$ .

## 22. Union-Find, TB, popis operací

*MAKE\_SET(u):*

Vytvoření datové reprezentace: stromy tvořené jedním prvkem.

$p[u] = u, r[u] = 0.$

Seřídění, celkově  $O(m \log n)$

*FIND\_SET (u).*

Path Compression, snižujeme výšku stromu,  $O(\log_2 n).$

Volána při UNIONu.

Celkově  $O(2m \log_2 n).$

*UNION(u, v):*

Vyvažování stromu při sjednocení.

Kořen “menšího” stromu připojen na kořen “většího” dle  $r$ : Weighted Union.

Pokud jsou stejné, vybereme libovolný z nich.

Složitost  $O(1)$ , celkově  $O(n).$

Celkově:  $m \log n + 2m \log_2 m + n.$



## 23. Operace UNION( $u, v$ )

Pro každý uzel  $u$  nutno uchovávat 2 informace:

- parent (rodič)  $p[u]$ , inicializace  $p[u] = u$ ,
- hodnost (rank) podstromu  $r[u]$ , inicializace  $r[u] = 0$ .

Pro  $p, r$  použity seznamy.

Připojujeme -li menší podstrom k většímu, rank většího se nemění,

$$r = \max(r[u], r[v]).$$

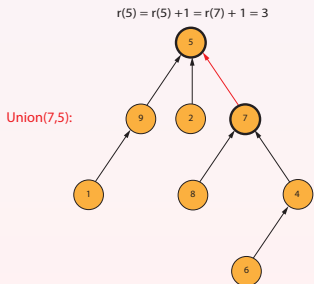
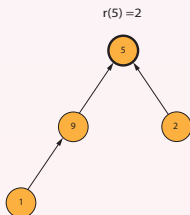
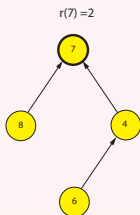
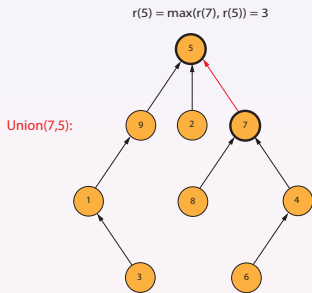
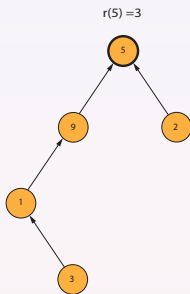
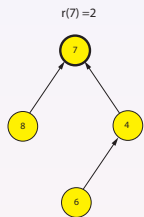
Rank updatován, pokud  $r[u] = r[v]$ ,

$$r = r[u] + 1 = r[v] + 1.$$

Postup:

- 1 Nalezení kořenů  $R_u, R_v$  stromů obsahujících  $u, v$  + komprese obou cest.
- 2 Pokud  $u, v$  jiném podstromu, porovnáme hodnoti.
  - a) Jestliže  $r[u] > r[v]$ , připojíme  $v$  k  $u$ :  $p[R_v] = R_u$ .
  - b) Jestliže  $r[v] > r[u]$ , připojíme  $u$  za  $v$ :  $p[R_u] = R_v$ .
  - c) Při shodě  $r[u] = r[v]$ :  $p[R_v] = R_u$  (např.).  
Update ranku  $r[u] = r[v] + 1$ .

## 24. Union( $u, v$ ), update ranku, ukázka



## 25. Implementace UNION( $u, v$ )

Tree-based varianta.

Kombinace UNION + FIND.

Při hledání uzlu prováděna komprese.

```
def union(u, v, p, r):
    root_u = find(u, p)           #Find root for u + compress
    root_v = find(v, p)           #Find root for v + compress
    if root_u != root_v:          #u, v in different subtrees
        if r[root_u] > r[root_v]: #u subtree is longer
            p[root_v] = root_u     #Connect v to u
        elif r[root_v] > r[root_u]: #v subtree is longer
            p[root_u] = root_v     #Connect u to v
        elif u != v:               #u, v have equal lengths
            p[root_u] = root_v     #Connect u to v
            r[root_v] = r[root_v]+1 #Increment rank
```

## 25. Datová reprezentace grafu

Kombinovaná reprezentace: seznam vrcholů  $V$  a hran  $E$ .

*Reprezentace vrcholů:*

Seznam vrcholů  $V$  v  $G$ .

$$V = [v_1, v_2, \dots, v_k]$$

*Reprezentace hran:*

Hrana: uspořádaná trojice - počáteční uzel  $u$ , koncový uzel  $v$ , ohodnocení  $w$ .

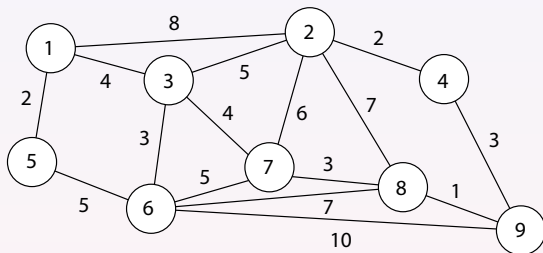
Hrany: spojová reprezentace, seznam hran  $E$ .

$$E = [ \begin{array}{l} [u_1, v_1, w_1], \\ [u_2, v_2, w_2], \\ \dots \\ [u_k, v_k, w_k], \end{array} ]$$

Hrany lze snadno seřadit dle  $w$ .

Dříve používané reprezentace umožňují snadnou konverzi na smíšenou.

## 26. Ukázka reprezentace grafu



Reprezentace uzlů:

$$V = [1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9]$$

Reprezentace hran:

$$E = [[1, 2, 8], [1, 3, 4], [1, 5, 2], [2, 8, 7], [2, 1, 8], [2, 3, 5], [2, 4, 2], [2, 7, 6], [3, 1, 4], [3, 2, 5], [3, 6, 3], [3, 7, 4], [4, 9, 3], [4, 2, 2], [5, 1, 2], [5, 6, 5], [6, 8, 7], [6, 9, 10], [6, 3, 3], [6, 5, 5], [6, 7, 5], [7, 8, 3], [7, 2, 6], [7, 3, 4], [7, 6, 5], [8, 9, 1], [8, 2, 7], [8, 6, 7], [8, 7, 3], [9, 8, 1], [9, 4, 3], [9, 6, 10]]$$

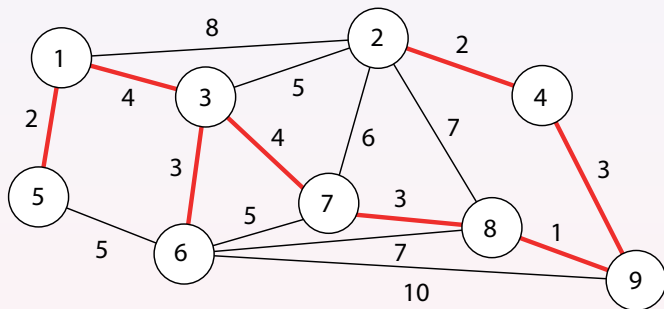
## 27. Implementace Borůvkova-Kruskalova algoritmu

```

def mstk(V, E):
    T=[] #Empty tree
    wt = 0 #Sum of weights of T
    p = [inf] * (len(V) + 1) #List of predecessors
    r = [inf] * (len(E) + 1) #Rank of the node
    for v in V: #Make set
        make_set(v, p, r)
    ES = sorted(E, key=lambda it:it[2]) #Sort edges by w
    for e in ES: #Process all edges
        u, v, w = e #Take an edge
        if (find(u, p) != find(v, p)): #u, v in different trees?
            union(u, v, p, r) #Create union
            T.append([u, v, w]) #Add edge to tree
            wt = wt + w #Compute weight of T
    return wt, T

```

## 28. Výsledky, ukázka



```
wt, T = mst(V,E)
print(T)
>> [[8, 9, 1], [1, 5, 2], [2, 4, 2], [3, 6, 3], [4, 9, 3],
      [7, 8, 3], [1, 3, 4], [3, 7, 4]]
print(wt)
>> 22
```

## 27. Jarníkův (Primův algoritmus)

Objeven prof. Vojtěchem Jarníkem (1897-1970) v roce 1930.

Prof. Jarník působil v letech 1921-23 na PŘF UK.

Znovu objeven: 1957, R. C. Prime, 1959 E. W. Dijkstra.

Borůvkův algoritmus pracuje současně s více podstromy, které sjednocuje.

Jarníkův algoritmus pracuje pouze s jedním podstromem, který rozšiřuje.

Využívá Greedy strategii.

Velmi podobný Dijkstra, liší se *způsobem relaxace*.

K aktuálnímu uzlu  $u$  hledáme  $v$  minimalizující  $d[v] = w(u, v)$ .

Vrcholy možno značkovat.

Implementačně jednodušší než Borůvkův/Kruskalův.

Klíčový prvkem rychlost hledání v prioritní frontě  $Q$ .

Při implementaci  $Q$  haldou  $O(n)$ , pomalé, nutno značkovat  $O(1)$ .



## 28. Popis Jarníkova/Primova algoritmu

Uzly, které nejsou v podstromu, uloženy v prioritní frontě  $Q$  seříděné dle  $d[v]$ .

Pokud nelze v  $Q$  hledat  $O(n)$ , nutno značkovat  $O(1)$ .

Při inicializaci všem  $u \in U$  nastaveny  $d[u] = \infty$ .

Lze začít od libovolného uzlu.

Jeden označen jako root  $r$ ,  $d[r] = 0$ , zpravidla  $r = 0$ .

Dokud  $Q$  není prázdná vyjmeme uzel  $(d[u], u)$ .

Pro každé dosud nenavštívené  $v$  incidující s  $u$  relaxace

$$d[v] > w[u][v] \rightarrow d[v] = w[u][v], p[v] = u.$$

Hodnota  $d[v]$  neobsahuje celkovou délku cesty  $s \rightarrow u$  (Dijkstra).

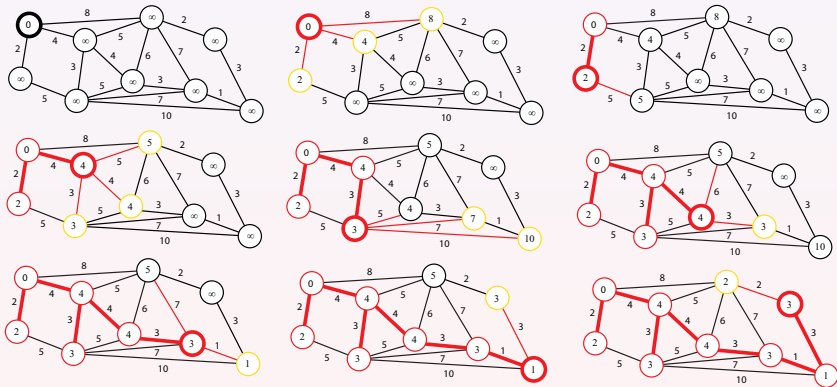
Reprentuje vzdálenost od kostry  $d[v] = w(u, v)$ .

Pro uzel  $v$  uložíme předchůdce  $p[v]$ .

Následně přidáme  $(d[v], v)$  do  $Q$ :

Rekonstrukce kostry: nalezneme  $p[u]$  pro všechna  $u \in U$ .

# 29. Ukázka Jarníkova/Primova algoritmu



## 30. Implementace Jarníkova/Primova algoritmu

Reprezentace  $G$  spojovým seznamem.

```
def mstj(G, r):
    s = ['N'] * (len(G) + 1)           #No vertex is in mst
    d = [float('Inf')] * (len(G) + 1) #Set infinite distances
    p = [-1] * (len(G) + 1)           #No predecessors
    Q = queue.PriorityQueue()         #Priority queue
    d[r] = 0                          #Root d[r] = 0
    Q.put((0, r))                     #Add start vertex
    while not Q.empty():
        du, u = Q.get()               #Pop first element
        s[u] = 'C'                   #Node belongs to mst, close
        for v, dv in G[u].items():
            if s[v] == 'N':          #Relaxation, v not in mst
                if d[v] > dv:        #We found a better node
                    d[v] = dv       #Update distance from mst
                    p[v] = u        #Update predecessor
                    Q.put((d[v], v)) #Add to Q
```

Ukázka:

```
mstj(G,1)
>> [-1, 4, 1, 9, 1, 3, 3, 7, 8]
```

# 31. Výsledky, ukázka

